

Soutenance mi-parcours

Equipe CFR

ESILV

16 janvier



ÉCOLE
D'INGÉNIEURS
PARIS-LA DÉFENSE

Sommaire

- 1 Qui nous sommes ?
 - Notre équipe
 - Notre association
- 2 Coupe de France Robotique
 - Le déroulement
 - Les épreuves
- 3 Ingénieur de demain... Les outils en main !
- 4 Répartitions des tâches
- 5 Avancement du projet
- 6 Questions

Une équipe de folie !

- 12 étudiants de l'école ESILV
- Etudiants 2ème année / 3ème année
- Etudiants motivés
- Mentor en cours de thèse

DaVinciBot, association de robotique



le but de l'association

- Gérer les dépenses
- Recevoir l'aide de sponsors

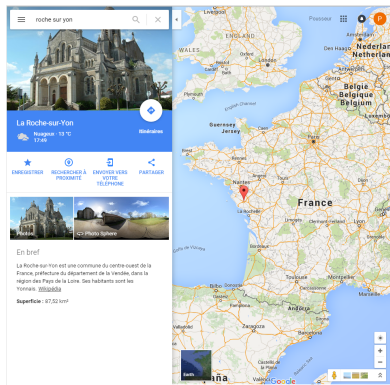
Sommaire

- 1 Qui nous sommes ?
 - Notre équipe
 - Notre association
- 2 Coupe de France Robotique
 - Le déroulement
 - Les épreuves
- 3 Ingénieur de demain... Déjà les outils en main !
- 4 Répartitions des tâches
- 5 Avancement du projet
- 6 Questions



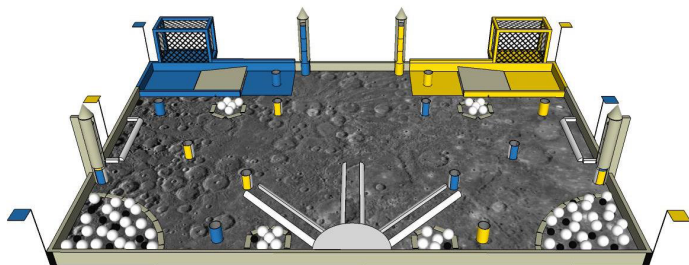
La coupe !

- 200 équipes
- Système de battle
- 90 secondes
- thème : la lune
- 25 au 27 mai 2016
- Roche-sur-Yon



Notre mission cette année :

- Ramasser les roches lunaires
- Construire une base lunaire
- La funny action

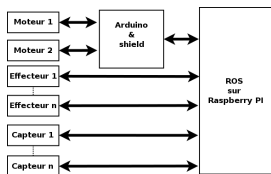


Sommaire

- 1 Qui nous sommes ?
 - Notre équipe
 - Notre association
- 2 Coupe de France Robotique
 - Le déroulement
 - Les épreuves
- 3 Ingénieur de demain... Déjà les outils en main !
- 4 Répartitions des tâches
- 5 Avancement du projet
- 6 Questions

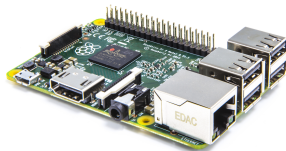
Nos outils :

- Solidworks
- Raspberry - Arduino
- Latex - Mail
- GITHUB
- ROS



L^AT_EX

SOLIDWORKS



GitHub

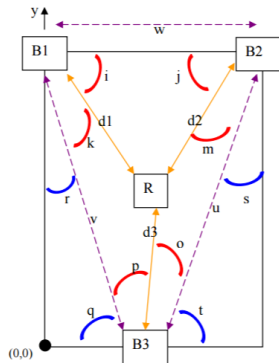
Sommaire

- 1 Qui nous sommes ?
 - Notre équipe
 - Notre association
- 2 Coupe de France Robotique
 - Le déroulement
 - Les épreuves
- 3 Ingénieur de demain... Les outils en main !
- 4 Répartitions des tâches
- 5 Avancement du projet
- 6 Questions

Sommaire

- 1 Qui nous sommes ?
 - Notre équipe
 - Notre association
- 2 Coupe de France Robotique
 - Le déroulement
 - Les épreuves
- 3 Ingénieur de demain... Déjà les outils en main !
- 4 Répartitions des tâches
- 5 Avancement du projet**
- 6 Questions

- Réalisation de la table
- Prototype système de repérage en cours
- Création du GIT
- Modélisation d'une base roulante + impression
- Préparation des raspberry Linux + ROS + Python
- Graphique de la structure de ROS



Sommaire

- 1 Qui nous sommes ?
 - Notre équipe
 - Notre association
- 2 Coupe de France Robotique
 - Le déroulement
 - Les épreuves
- 3 Ingénieur de demain... Déjà les outils en main !
- 4 Répartitions des tâches
- 5 Avancement du projet
- 6 Questions

Questions ?

L'équipe CFR vous remercie de votre écoute

Avez-vous des questions ?